

# 数值計算 (8)

周波数解析

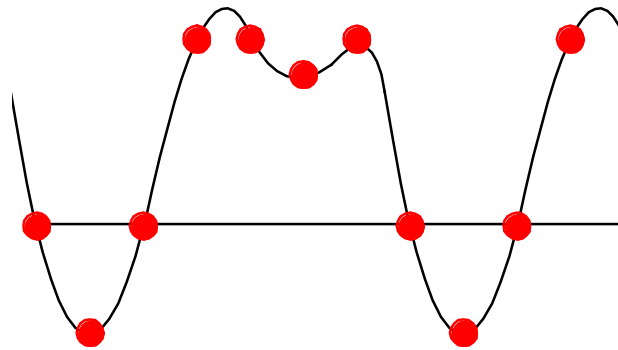
(離散フーリエ変換)

# サンプリング (標本化)

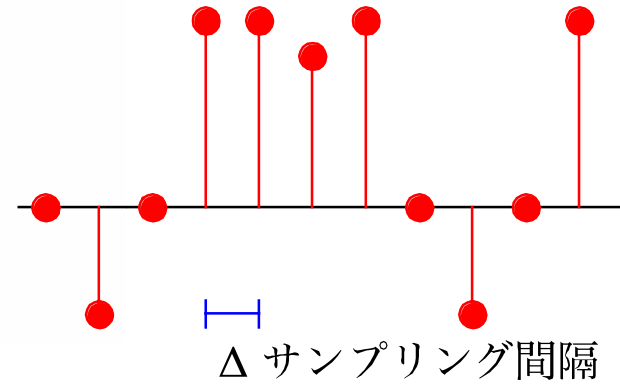
連続的な信号

数値計算  $\rightarrow$

離散的な信号



$x(t)$



$\Delta$  サンプリング間隔

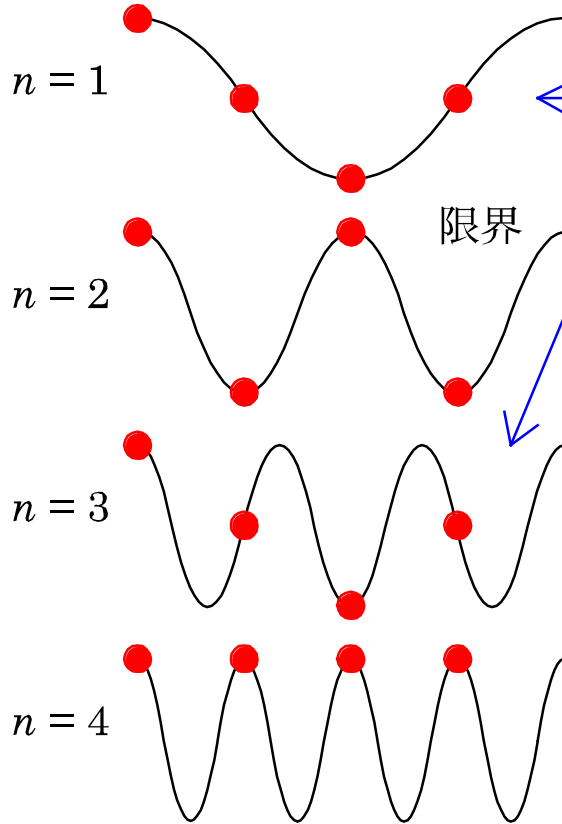
$$x^*(t) = \sum_{k=-\infty}^{+\infty} x(k\Delta)\delta(t - k\Delta)$$

フーリエ級数

$$x(t) = \frac{1}{2} a_0 + \sum_{n=1}^{\infty} \left( a_n \cos \frac{2\pi n t}{T} + b_n \sin \frac{2\pi n t}{T} \right) \quad \text{三角関数の積み重ね}$$

三角関数のサンプリング

$$\cos \frac{2\pi nt}{T}$$



区別できない

最大周期  $T_{\max} \geq 2\Delta$

最大周波数  $f_{\max} \leq \frac{1}{2\Delta}$

ナイキスト周波数

$2f_{\max} \leq \frac{1}{\Delta}$  (サンプリング周波数)

サンプリング定理

原信号に含まれる最大周波数の  
2倍以上の周波数でサンプリング  
すれば、原信号を一意に復元できる

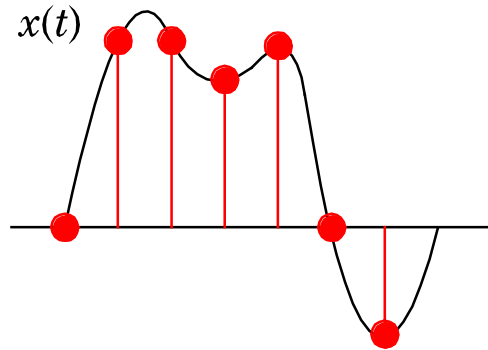
## フーリエ変換

$$X(f) = \int_{-\infty}^{\infty} x(t)e^{-j2\pi ft} dt$$

フーリエ逆変換

$$x(t) = \int_{-\infty}^{\infty} X(f)e^{j2\pi ft} df$$

サンプリング信号のフーリエ変換



サンプリング間隔  $\Delta$

サンプリング点数  $N$

$$x^*(t) = \sum_{p=0}^{N-1} x(p\Delta)\delta(t - p\Delta)$$

$$X(f) = \int_{-\infty}^{\infty} \sum_{p=0}^{N-1} x(p\Delta)\delta(t - p\Delta)e^{-j2\pi ft} dt$$

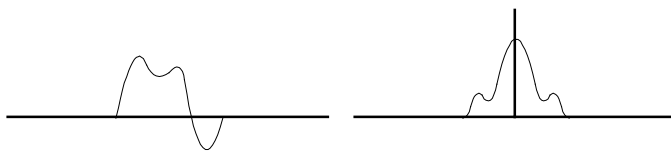
$$\begin{aligned}
X(f) &= \int_{-\infty}^{\infty} \sum_{p=0}^{N-1} x(p\Delta) \delta(t - p\Delta) e^{-j2\pi ft} dt \\
&= \sum_{p=0}^{N-1} \int_{-\infty}^{\infty} x(p\Delta) \delta(t - p\Delta) e^{-j2\pi ft} dt \\
&= \sum_{p=0}^{N-1} x(p\Delta) \int_{-\infty}^{\infty} e^{-j2\pi ft} \delta(t - p\Delta) dt \\
&= \sum_{p=0}^{N-1} x(p\Delta) e^{-j2\pi fp\Delta}
\end{aligned}$$

$\int g(t) \delta(t - a) dt = g(a)$  より

$e^{-j2\pi fp\Delta}$  は  $f$  に関して、周期  $\frac{1}{p\Delta}$  の 連続関数

計算機での数値計算は不可能

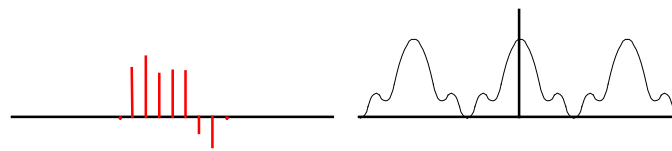
### フーリエ変換



非周期的  
連続

非周期的  
連続

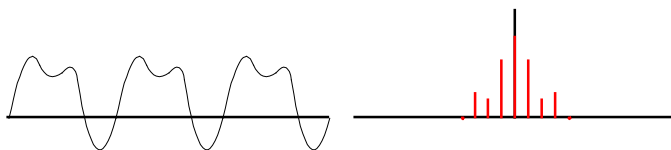
### 離散時間フーリエ変換



非周期的  
離散

周期的  
連続

### フーリエ級数展開

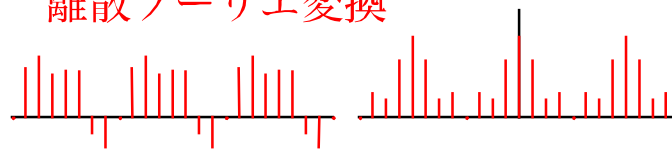


周期的  
連続

非周期的  
離散

### 離散フーリエ級数展開

#### 離散フーリエ変換



周期的  
離散

周期的  
離散

数値計算可能

## 離散フーリエ変換

## 離散フーリエ級数展開

フーリエ級数展開

時間領域, 周波数領域ともに周期的

$$x(t) = \sum_{k=-\infty}^{\infty} c_k e^{j2\pi kt/T} \quad c_k = \frac{1}{T} \int_0^T x(t) e^{-j2\pi kt/T} dt \quad T: \text{周期} (= N\Delta)$$

サンプリング信号

$$x^*(t) = \sum_{p=0}^{N-1} x(p\Delta) \delta(t - p\Delta)$$

$$c_k = \frac{1}{T} \int_0^T \sum_{p=0}^{N-1} x(p\Delta) \delta(t - p\Delta) e^{-j2\pi kt/T} dt$$

$$= \frac{1}{T} \sum_{p=0}^{N-1} x(p\Delta) \int_0^T e^{-j2\pi kt/T} \delta(t - p\Delta) dt$$

$$= \frac{1}{T} \sum_{p=0}^{N-1} x(p\Delta) e^{-j2\pi kp\Delta/T}$$

$$\int g(t) \delta(t - a) dt = g(a) \text{ より}$$

$$c_k = \frac{1}{N\Delta} \sum_{p=0}^{N-1} x(p\Delta) e^{-j2\pi pk\Delta/N\Delta}$$

サンプル値系列を  $x_p = x(p\Delta)$  ( $p = 0, \dots, N-1$ ) とし,

添字のみで考えれば ( $\Delta = 1$ ),

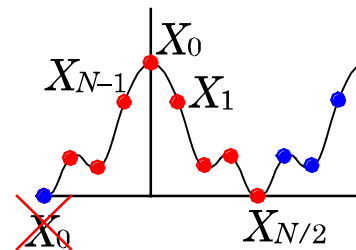
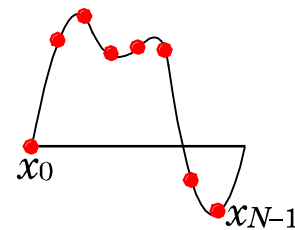
$$c_k = \frac{1}{N} \sum_{p=0}^{N-1} x_p e^{-j2\pi pk/N} \quad \text{周期 } N$$

$$X_k = \sum_{p=0}^{N-1} x_p e^{-j2\pi pk/N}$$

逆変換も  $X_0 \sim X_{N-1}$  で考えて

$$\begin{aligned} x_p &= \sum_{k=0}^{N-1} \frac{X(k)}{N} e^{j2\pi pk/N} \\ &= \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X(k) e^{j2\pi pk/N} \end{aligned}$$

$X_0 \sim X_{N-1}$  ?



$$X_{-k} = X_{N-k}$$



## 回転因子

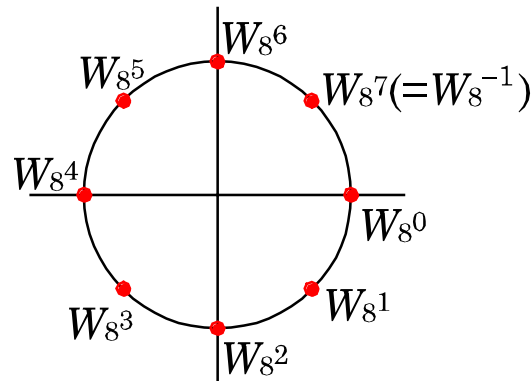
離散フーリエ変換

$$X_k = \sum_{p=0}^{N-1} x_p e^{-j2\pi pk/N} \quad x_p = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X_k e^{j2\pi pk/N}$$

$W_N = e^{-j2\pi/N}$  ( $W_N = \cos(2\pi/N) - j\sin(2\pi/N)$ ) と置くと

$$X_k = \sum_{p=0}^{N-1} x_p W_N^{pk} \quad x_p = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X_k W_N^{-pk}$$

$W_N^0, W_N^1, W_N^2, \dots, W_N^{N-1}$  は、複素平面上で単位円の  $N$  等分点



$$W_N^m = W_N^{m+N}$$

$W_N^m$  をかけると,  
複素平面上で  
 $-2\pi m/N$  回転

行列表現

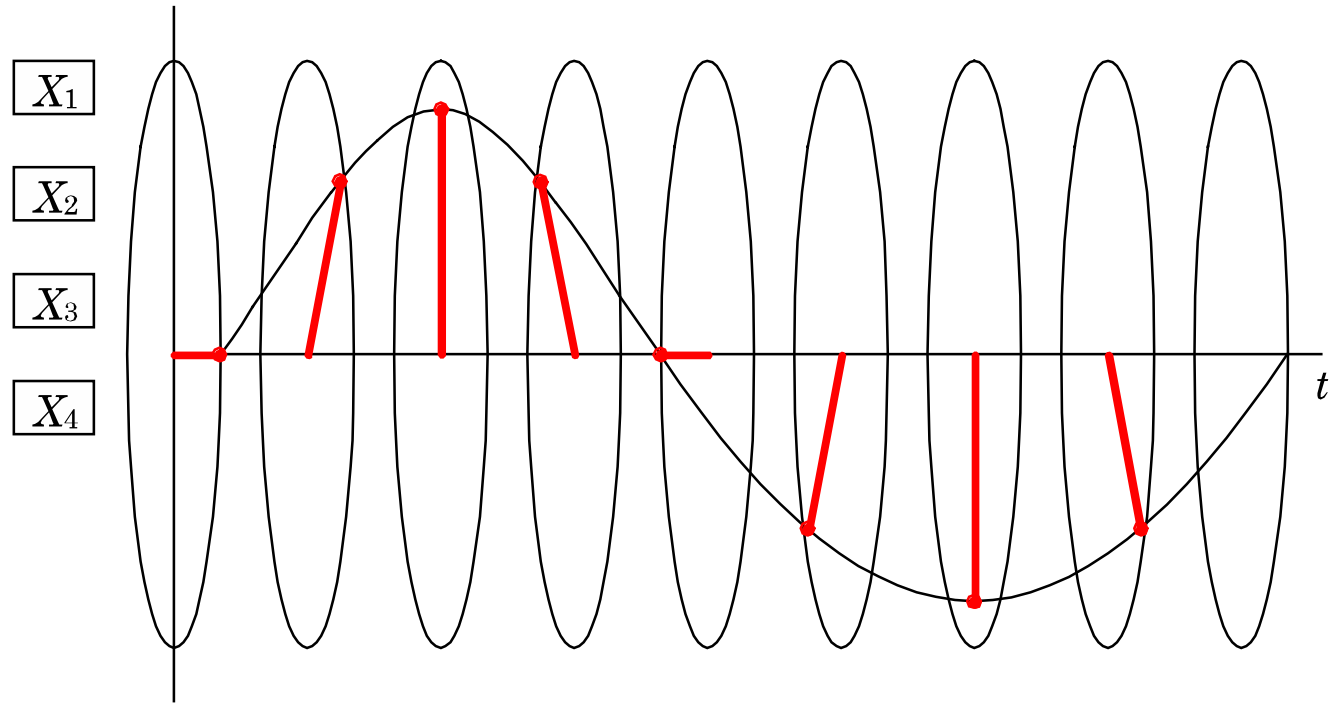
$$N = 4 \quad \begin{pmatrix} X_0 \\ X_1 \\ X_2 \\ X_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} W_4^0 & W_4^0 & W_4^0 & W_4^0 \\ W_4^0 & W_4^1 & W_4^2 & W_4^3 \\ W_4^0 & W_4^2 & W_4^0 & W_4^2 \\ W_4^0 & W_4^3 & W_4^2 & W_4^1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -j & -1 & j \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & j & -1 & -j \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \\ x_3 \end{pmatrix}$$

$$N = 8 \quad \begin{pmatrix} X_0 \\ X_1 \\ X_2 \\ X_3 \\ X_4 \\ X_5 \\ X_6 \\ X_7 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} W_8^0 & W_8^0 & W_8^0 & W_8^0 & W_8^0 & W_8^0 & W_8^0 & W_8^0 \\ W_8^0 & W_8^1 & W_8^2 & W_8^3 & W_8^4 & W_8^5 & W_8^6 & W_8^7 \\ W_8^0 & W_8^2 & W_8^4 & W_8^6 & W_8^0 & W_8^2 & W_8^4 & W_8^6 \\ W_8^0 & W_8^3 & W_8^6 & W_8^1 & W_8^4 & W_8^7 & W_8^2 & W_8^5 \\ W_8^0 & W_8^4 & W_8^0 & W_8^4 & W_8^0 & W_8^4 & W_8^0 & W_8^4 \\ W_8^0 & W_8^5 & W_8^2 & W_8^7 & W_8^4 & W_8^1 & W_8^6 & W_8^3 \\ W_8^0 & W_8^6 & W_8^4 & W_8^2 & W_8^0 & W_8^6 & W_8^4 & W_8^2 \\ W_8^0 & W_8^7 & W_8^6 & W_8^5 & W_8^4 & W_8^3 & W_8^2 & W_8^1 \end{pmatrix} \begin{pmatrix} x_0 \\ x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \\ x_5 \\ x_6 \\ x_7 \end{pmatrix}$$

パワースペクトル

$$X_{PS}(k) = |X_k| = \sqrt{\text{Re}(X_k)^2 + \text{Im}(X_k)^2}$$

周期を検出するしくみ



数値計算

サンプリング間隔 = 0.5秒

$$\Delta = 0.5 \text{ [s]}$$

$$1/\Delta = 2 \text{ [Hz]}$$

$$N = 4$$

$x$	0	1	2	3
$y$	1	1	-1	-1

$$\begin{pmatrix} X_0 \\ X_1 \\ X_2 \\ X_3 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & -j & -1 & j \\ 1 & -1 & 1 & -1 \\ 1 & j & -1 & -j \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \\ -1 \\ -1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1+1-1-1 \\ 1-j+1-j \\ 1-1-1+1 \\ 1+j+1+j \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 0 \\ 2-j2 \\ 0 \\ 2+j2 \end{pmatrix}$$

$X_k$	$X_3$	$X_0$	$X_1$	$X_2$
周波数[Hz]	-2	0	2	4
$Re(X_k)$	2	0	2	0
$Im(X_k)$	2	0	-2	0

$$x_p = \frac{1}{N} \sum_{k=0}^{N-1} X_k e^{j2\pi pk/N}$$

観測波形  $\frac{1}{4} (4\cos(4\pi t) + 4\sin(4\pi t)) = \cos(4\pi t) + \sin(4\pi t)$